

Journal of Structural and Construction Engineering

www.jsce.ir



Influence of Earthquake Vertical Excitations on Sloshing-Created P-∆ Effect in Elevated Water Tanks: Experimental Validation, Numerical Simulation and Proposing a Modification for Housner Model

Soroush Heidary¹, Mahmood Hosseini ^{2,*} and Khosrow Hosseini ¹

1- Faculty of Civil Engineering, Semnan University, Semnan, Iran 2- Structural Engineering Research Center, International Institute of Earthquake Engineering and Seismology (IIEES), Tehran, Iran

ABSTRACT

Seismic sloshing in elevated water tanks creates some additional base moment, which simultaneous with the effect of strong vertical acceleration of near-source earthquakes may increase the P- Δ effect, as an important factor in seismic design of these structures. This study was performed for finding out the extent of this combined effect. First, an experiment was conducted to provide a set of results for validating the finite element analysis (FEA) modeling, conducted as the second part of the study. The test tank was cylindrical with a diameter of 60 cm, installed on an innovative simple shaking table, capable of creating simultaneous horizontal and vertical harmonic excitations. Different frequencies and water depths were used in the tests. For verification, the maximum sloshing height was measured and compared with FEA results. Several combinations of the simulation attributes, including meshing method, element size and hourglass factor, were considered to match experimental and numerical results. The verified numerical modelling process was used for simulation of elevated tanks of actual sizes for various water height to tank diameter and also tank height to tank diameter ratios. Each of these cases was dynamically analyzed using seven selected earthquakes, creating totally 126 cases. Numerical results indicate that the sloshing height and the base moment could increase in average about 20% and 10%, respectively, by considering the effect of earthquake vertical acceleration. Finally, results of FEA were compared with those obtained by a modified 3D Housner model, proposed by the authors, showing a good agreement of 80% in average.

ARTICLE INFO

Receive Date: 22 June 2020 Revise Date: 23 July 2020 Accept Date: 27 July 2020

Keywords:

Elevated water tanks Near-source earthquakes Vertical excitations $P - \Delta$ effect Dynamic finite element analysis Sloshing height Base moment.

All rights reserved to Iranian Society of Structural Engineering.

doi: https://dx.doi.org/10.22065/jsce.2020.234914.2168

*Corresponding author: Mahmood Hosseini Email address: khhoseini@semnan.ac.ir



نشریه مهندسی سازه و ساخت (علمی – پژوهشی) www.jsce.ir



تاثیر مؤلفه قائم زلزله بر تلاطم و لنگر پایه مخازن هوایی مخروطی به کمک روش های عددی و آزمایشگاهی سروش حیدری کمررودی'، خسرو حسینی ۲*، محمود حسینی۳

۱ –دانشجوی دکتری، دانشکده مهندسی عمران، دانشگاه سمنان، سمنان، ایران ۲ – دانشیار، دانشکده مهندسی عمران ، دانشگاه سمنان، سمنان، ایران ۳ – دانشیار، پژوهشگاه بین المللی زلزله شناسی و مهندسی زلزله، تهران، ایران

چکیدہ

در تحلیل لرزهای مخازن هوایی حاوی سیال، مؤلفه قائم زلزله به علت تأثیر در سطح متلاطم سیال درون مخزن و همچنین تشدید اثر "P-delta" از اهمیت ویژهای برخوردار میباشد. به منظور بررسی عملکرد نوسانی مخزن و تاثیر تلاطم سطح سیال بر آن، به یک مخزن استونه ای به قطر ۶۰ سانتیمتر که در آن آب با عمق های مختلف قرار گرفته، فرکانسهای هارمونیک توسط ابزاری ابداعی به نمونه های ترزمایشگاهی اعمال گردید. به منظور تعیین تاثیر نوسانات بر سازه، از نرم افزار آباکوس برای مدلسازی بهره گرفته شده است. صحت سنجی و کالیبراسیون مدل عددی با مقایسه نتایج مدل آزمایشگاهی و مدل عدی از نوسانات سطح آب با ایجاد مدل متناظر در نرمافزار آباکوس و با ایجاد تعداد قابل ملاحظهای از ترکیبات گوناگون از متغیرهای مدلسازی از قبیل روش شبکهبندی و اندازه مناسب سلولها مهگونهای انتخاب شدند تا نتایج حاصل از تحلیل عددی با نتایج آزمایشگاهی با دقت مناسبی منطبق گردد. نتایج مدلسازی عددی مهمبستگی ۸۸٪ با نتایج آزمایشگاهی داشت. سپس مدل عددی مخازن با ابعاد بزرگ در نرمافزار آباکوس ایجاد و با متغیرهای مدلسازی محدن و شعاع به مقدار ارتفاع کل مخان در نرم افزار ایجاد گردید. مدل عددی از مخازن هوایی با سه نسبت مختلف از ارتفاع سیال درون مخزن و شعاع به مقدار ارتفاع کل مخزن در مافزار ایجاد گردید. هم حینین زاویه که با افق در کلیه مخازن ۵۴ درون مخازن و شعاع به مقدار ارتفاع کل مخزن در نرم افزار ایجاد گردید. همچنین زاویه که با افق در کلیه مخازن ۵۶ در گرفته مخزن و معاع به مقدار ارتفاع کل مخزن در نرم افزار ایجاد گردیدند. همچنین زاویه که با افق در کلیه مخازن ۵۶ درجه در نظر گرفته مخزن و معاع به مقدار ارتفاع کل مخزن در نرم افزار ایجاد شده در پایه با حالت بدون احتساب اثر مولفه قائم زلزله مقایسه گردید. مخزن و مورد ارزیابی قرار گرفت. هرکدام از این حالت ها با ۲ شتابنگاشت مختلف از زلزله های متفاوت بارگذاری گردون م مخان و مورد ارزیابی قرار مولفه قائم زلزله منجر به افزار ایجاد شده در پایه با حالت بدون احتساب اثر مولفه قائم زلزله مقایسه گردید. مخازن، اثر مؤلفه قائم زلزله بر مقادیر ارتفاع موج و ممان ایجاه موج به میزان ۲۸٪ و افزایسات مداور در پایه به میزان ۹٪ میگردد.

كلمات كليدى: مخزن هوايي حاوى سيال، تحليل ديناميكي، اجزاء محدود، مؤلفه قائم زلزله، ارتفاع موج تلاطم، لنگر پايه.

	شناسه دیجیتال:					سابقه مقاله:
doi:	https://dx.doi.org/10.22065/jsce.2020.234914.2168	چاپ	انتشار آنلاين	پذيرش	بازنگری	دريافت
	10.22065/jsce.2020.234914.2168	14/.4/2.	14/.0/.8	۱۳۹۹/۰۵/۰۶	١٣٩٩/•۵/•٢	1899/04/07
			u	خسرو حسينہ	ىندە مسئول:	*نويس
			khhoseini (@semnan.ac.ir	ت الكترونيكى:	پس

۱– مقدمه

با توجه به رشد فزاینده جمعیت و افزایش شهرنشینی و استفاده بیشتر از مخازن هوایی برای نگهداری آب و دیگر مایعات، بررسی و بهبود بخشیدن به عملکرد آنها در شرایط بحران به جهت طراحی دقیق تر، ساخت و نگهداری بهینه تر آنها از اهمیت بسزایی برخوردار است. نگرشی اجمالی به نحوه تحلیل، طراحی و روشهای اجرایی مخازن نگهداری مایعات مشخص میسازد که باید در جهت مطالعه رفتار لرزهای و همچنین طراحی و اجرای اینگونه سازهها دقت بیشتری به عمل آید. از آنجایی که مخازن هوایی پس از وقوع زلزله می بایستی همچنان قابل استفاده باشند تا بتوانند نیازهای اولیه آبرسانی در زمان آتش سوزی و تامین آب شرب مصرفی را تامین نمایند، لذا بررسی رفتار این مخازن در هنگام وقوع زلزله و عملکرد مطلوب پس از وقوع زلزله از اهمیت بسزایی برخوردار است. بنابراین درک صحیح از رفتار لرزهای این نوع سازهها هم برای ایمن بودن آنها و هم برای کاهش هزینههای نگهداری ضروری میباشد.

محاسبه فشار هیدرودینامیکی مهمترین مسئله در تحلیل سیستمهای آب و سازه است. پدیده تلاطم سطح آزاد سیال در مخازن نیمه پر، یکی از اصلی ترین عوامل ایجاد فشار هیدرودینامیکی در این نوع از سازهها میباشد. تلاطم سطح آزاد سیال که به اسلاشینگ نیز معروف است بر اثر اعمال نیروهای دینامیکی به ظرف حاوی سیال تراکم ناپذیر مانند آب ایجاد شده و در نتیجهی اندرکنش بین سیال و سازه، نیروهای هیدرودینامیکی ناشی از حرکت سیال به سازه وارد میشود. اثر فشار هیدرودینامیکی بر روی سازه از مدتها پیش مورد بحث و مطالعه قرارگرفته است. حجم زیادی از مطالعات انجامشده در ارتباط با تخمین فشار هیدرودینامیکی در مخازن و سدها به گونهای بوده است که از اثر اندرکنش آب و سازه صرفنظر شده و اثر سیال به صورت نیروها و جرم افزوده در نظر گرفته شده است. وسترگارد [۱] در سال ۱۹۳۳ اولین راهحل را برای تعیین فشار هیدرودینامیکی یک سد با وجه قائم در بالادست تحت شتاب افقی ارائه کرد. او نشان داد که فشار هیدرودینامیکی اعمالشده بر روی بدنه به علت زلزله ناشی از حرکت زمین، معادل نیروی اینرسی جسم آب متکی به بدنه سد است. او برای این جرم آب، سهمیای را پیشنهاد نمود که پایه آن معادل (۷/۸) ارتفاع مایع است. پس از آن هاوسنر [۲] در سال ۱۹۵۲ جزئيات بيشتري از فشار هيدروديناميكي را براي مخازن مستطيلي و استوانهاي ارائه كرد. هاوسنر يك روش تقريبي به نام روش جرم افزوده را برای تعیین فشار هیدرودینامیکی ناشی از شتاب افقی ارائه داد و فرض نمود که مایع درون مخزن تراکم ناپذیر بوده و دیوارههای آن صلب میباشد. برخی از پژوهشگران با مقایسه پاسخهای به دست آمده از روش جرم افزوده با مدلسازیهای اجزاء محدود، محافظه کارانه بودن روش جرم افزوده را تأیید کردند [۳،۴]. یانگ و ولتسس [۵] در سال ۱۹۷۶ اثر انعطافپذیری دیوارها را برای تعیین مقدار و نحوه توزیع فشار هیدرودینامیکی در نظر گرفتند و نشان دادند که فشارهای هیدرودینامیکی ناشی از بخش سخت مایع با در نظر گرفتن انعطاف پذیری دیوارها افزایش مییابد. در ادامه، هارون و هاوسنر [۶] پژوهشهای تحلیلی و آزمایشگاهی متعددی را بر روی رفتار دینامیکی مخازن ذخیره مایعات انجام داده است. در اکثر تحقیقات صورت گرفته بر روی مخازن ذخیره مایعات به مخازن استوانهای فولادی توجه شده است. در این میان، پژوهشهایی بر روی تحلیل تاریخچه زمانی مخازن مستطیلی با هدف تعیین فشارهای هیدرودینامیکی، برش پایه و لنگرهای خمشی پای دیوار انجام شده است. در شماری از این پژوهشها، یک روش حل عددی برای به دست آوردن پاسخهای دینامیکی مخازن مستطیلی، تحت اثر تحریک افقی و قائم زمین، با ترکیبی از المانهای محدود و اجزای مرزی ارائه شده است [۷, ۸]. در پژوهشی دیگر رفتار لرزهای مخازن ذخیره مایعات به صورت دوبعدی مورد بررسی قرار گرفته که در آن اثر مایع درون مخزن به دو بخش صلب و مواج تقسیم گردیده است. با استفاده از روش اجزای محدود، اثر بخش صلب و مواج مایع لحاظ گردیده است [۹, ۱۰]. همچنین چن و کیانوش [۱۱] یک رابطه برای تعیین فشار دینامیکی ناشی از بخشصلب به بدنه مخزن ارائه کردند که اثر انعطافپذیری دیوارها در آن وارد شده است. یکی دیگر از مهمترین موضوعات مربوط به اندرکنش آب و سازه در مخازن ذخیره مایعات، پدیده حرکت سطح آزاد مایع است که از تحریک خارجی مخزن بر اثر عواملی چون زلزله و یا حرکت و شتابگیری در مخازن متحرک از قبیل تانکرهای سوخت و امثال آن ناشی می شود. امواج سطحي معمولا موجب افزايش بارهاي ديناميكي بر روى سازه ميشود كه بايستي در طراحي مخزن وارد شود [۱۲, ۱۳]. دامنه اين حركت به دامنه و فرکانس تحریک مخزن، عمق مایع درون مخزن، مشخصات مایع و هندسه مخزن بستگی خواهد داشت [۱۴]. هندسه مخازن به سه دسته کلی تقسیمبندی میشود. مخازن استوانهای، مخازن مستطیلی و مخازن مخروطی. اکثر مطالعات بر روی مخازن استوانهای و مستطیلی انجام پذیرفته است. ساغی[۱۵] به بررسی چگونگی توزیع فشار ناشی از پدیده اسلاشینگ بر روی بدنه مخازن نیمهپر مستطیلی و

ذوزنقهای حاوی سیال پرداخت و با ارائه یک مدل عددی راهکاری جهت تخمین آن معرفی نمود. او همچنین در رابطه با بررسی اسلاشینگ در مخازن نیمه پر متحرک مستطیلی و بیضوی حاوی سیال و تاثیر آن در پایداری حرکت آنها از طریق به حداقل رساندن آنتراپی حاصل از پدیده تلاطم سطح آزاد سیال پژوهشهایی انجام داده است و پیشنهادهایی در بهینه سازی ابعاد و هندسه مخازن متحرک جهت افزایش پایداری آنها در زمان حرکت ارائه نموده است [۱۷،۱۶]. در رابطه با مخازن ثابت، هارون [۱۸] در سال ۱۹۸۳ بر روی سه مخزن استوانهای با ابعاد واقعی آزمایش ارتعاشی را انجام داد و فرکانسها و شکل مودهای این نمونهها را تعیین نمود که این تحقیق کمک زیادی در درک پاسخهای دینامیکی این نوع سازهها داشته است. برای تعیین فرکانسهای طبیعی و شکل مودهای مایع درون مخازن استوانهای با بدنه صلب، روابط دقیق ریاضی ارائه شده است [۱۹] اما در مسائل دیگر تا هنگامی که راهحلهای تحلیلی دقیق برای حل مسائل موجود نباشد میتوان از شیوههای عددی برای رسیدن به مدلهای دقیقتر و مشاهدات آزمایشگاهی بهره جست. دو مورد مطالعات اشارهشده اخیر در رابطه با مخازن زمینی بحث نمودهاند و در روند تحقیق آنها اشارهای به تأثیر ارتفاع در آنها صورت نپذیرفته است. در رابطه با مطالعات انجام پذیرفته در مورد مخازن استوانهای هوایی، بیشتر پژوهشها بهصورت دوبعدی ارائه گردیدند که نسبت به مدلسازی ۳ بعدی ارائه شده در این تحقیق از دقت بسیار کمتری برخوردار میباشند [۲۲،۲۱،۲۰]. همچنین تعداد کمی از مدلسازیهای سه بعدی ارائه گردیدند، که این مدلها ازنظر بارگذاری شرایط بسیار محدودتری را نسبت به مدلسازی حاضر ارائه نمودهاند [۲۵٬۲۴٬۲۳]. در مورد مخازن مستطیلی نیز تاکنون مدلهای دوبعدی و سهبعدی مختلفی برای حل مسئله امواج سطحی در مخازن مستطیلی با دیوارهای صلب پیشنهاد شده است که در اغلب آنها از روشهای اجزای محدود FEM و اجزای مرزی BEM و تفاضل محدود FDM استفاده شده است [۲۸،۲۷،۲۶] که با توجه به هندسه مستطیلی شکل آنها، نتایج به دست آمده از تحلیل این پژوهشها اعتبار کافی برای بررسی مخازن دایرهای شکل را ندارد. همانطور که قبلاً اشاره شد، مطالعات بسیار کمی در مورد مخازن مخروطی انجام پذیرفته است. اغلب این مطالعات بر روی پاسخ مخازن مخروطی تحت اثر بار جانبي افقي انجام پذيرفته است. اولين پژوهش مربوط به رفتار لرزهاي مخازن هوايي مخروطي توسط سوييدان و ال داماتي [۲۹] جهت بررسی تفاوت پاسخ لرزهای مخزن خالی و پر تحت اثر باردینامیکی جانبی مورد مطالعه قرار گرفت. همچنین در ادامه این پژوهشها تأثیرات نوسان امواج تلاطم بر روی پاسخ جداره مخزن مورد ارزیابی قرار گرفت و تأثیر آن به اثبات رسید [۳۱،۳۰]. در هیچ یک از مطالعات فوق که در رابطه با مخازن مخروطی انجام پذیرفته، تأثیر مؤلفه قائم دیده نشده است و همچنین در مورد اثرات نیروهای دینامیکی زلزله بر روی لنگرهای ایجاد شده در پایه مخزن تحقیق نشده است. لذا در این تحقیق سعی بر آن شد تا با ارائه تحلیل سه بعدی لرزهای بر روی مدلهای مخزن مخروطی با هندسهها و حالتهای بارگذاری مختلف، به بررسی تغییرات ارتفاع امواج حاصل از تلاطم سیال و لنگرهای بوجود آمده با در نظر گرفتن تأثیر مؤلفه قائم زلزله پرداخته شود.

۲- مدل آزمایشگاهی

برای اطمینان از صحت عملکرد مدل عددی سیال تحت بارهای دینامیکی در نرمافزار المان محدود، یک سری آزمایشهای دینامیکی توسط یک طرح ابتکاری بر روی یک مخزن استوانهای با مقیاس کوچک مدنظر قرار گرفت. این آزمایشها در آزمایشگاه پژوهشگاه بینالمللی زلزله و زلزلهشناسی انجام پذیرفت.

۲-۱- ساخت مدل آزمایشگاهی

مخزن آزمایش بهصورت یک استوانه به قطر داخلی ۶۰ سانتیمتر ساخته شد. برای دیواره مخزن از جنس پلیپروپیلن استفاده شد تا از خاصیت نیمه شفافیت آن جهت مشاهده حرکات آب درون مخزن استفاده گردد. شکل ۱ نمایی از مخزن اشاره شده در بالا که بر روی یک میز لرزه ابتکاری قرار گرفته را نشان میدهد.

از آنجایی که میز لرزه موجود در آزمایشگاه فقط قادر به تولید حرکتهای افقی بود و با توجه به اینکه اثر همزمان مؤلفههای افقی و عمودی بر روی مدل آزمایشگاهی موردنظر بود، بنابراین لازم به نظر رسید تا با ایجاد یک مکانیسم ابتکاری این مشکل را برطرف نموده و مؤلفه قائم نیرو را همزمان با مؤلفه افقی در آزمایش ایجاد و اعمال نمود. به همین منظور دو عدد چهارچوب گوهای شکل ساخته و از سمت وتر و به واسطه غلطکهای نصبشده، روی هم قرار داده شدند به طوری که دو چارچوب گوهای شکل در راستای وتر نسبت به یکدیگر قادر به جابجایی بودند. شکل ۲ نمایش دهنده جزییات مربوطه میباشد. با افزودن یک مکانیسم الکترومکانیکی تشکیل شده از یک موتور الکتریکی و یک سیستم انتقال نیرو، حرکت چرخشی موتور الکتریکی را به یک حرکت رفت و برگشتی تبدیل نموده و این حرکت توسط چرخدندههای نصب شده به گوه بالایی منتقل و باعث به حرکت درآمدن آن گردید. این موتور الکتریکی به یک سیستم تغییر ولتاژ کامپیوتری متصل گردیده بود که توسط کاربر قابل برنامهریزی بوده و توسط آن، موتور الکتریکی با دقت بسیار بالا و در سرعتهای موردنظر به حرکت درآورده شد.



شکل۱: نمایی از مخزن بر روی سامانه ابتکاری حرکات نوسانی

فرکانس موردنظر برای ایجاد تحریک دینامیکی هارمونیک موردنیاز در آزمایش با تنظیم سرعت گردش موتور ایجاد گردید. همچنین دامنه حرکت برای این آزمایش (b) برابر ۳ میلیمتر در نظر گرفته شد که با طراحی دقیق هندسی بازوهای انتقال نیرو، به گوه بالایی اعمال می گردید. به این ترتیب با تثبیت چهارچوب پایینی به زمین و بستن مخزن بر روی چهارچوب بالایی و به حرکت درآمدن موتور الکتریکی، چهارچوب بالایی و مخزن روی آن، در راستای وتر گوهها به صورت هارمونیک سینوسی به حرکت درآمدند (شکل۲). واضح است که این حرکت مورب، در دو راستای افقی و قائم قابل تفکیک می باشد و مخزن به همراه آب داخل آن به میزان ۵ماما در راستای قائم است که این حرکت مورب، در دو راستای افقی و قائم قابل تفکیک می باشد و مخزن به همراه آب داخل آن به میزان ۵ماما در راستای قائم و محمکه در راستای افقی تحت اثر این بار دینامیکی قرار گرفته و سطح آن دچار تلاطم حاصل از این حرکت می شود. بر اساس آیین نامه قائم به ترتیب (TT) شیب وتر گوهها به نسبت ۲ به ۳ انتخاب گردیده که درنتیجه آن ۵ برابر ۲۳/۲ درجه می باشد. بنابراین جابجایی افقی و قائم به ترتیب (می) مرعت زاویه ای چرخش مورد) بر در اینای و تر قان می موتور (فرکانس حرکت رفت و برگشتی مخزن و یا عور ۵) بر حسب ۶۵ و ترمان بر حسب ثانیه می باشد.

مخزن و آب درون آن که روی این سیستم نصب شده است تحت اثر هر دو مؤلفه قائم و افقی جابجایی قرار گرفته و سطح آب دچار تلاطم حاصل از این حرکت میشود. حرکت موج تلاطم ایجاد شده توسط حسگر مافوق صوت نصب شده بر روی دیواره مخزن سنجیده و توسط کامپیوتر متصل به آن ثبت شده است. طی مراحل مختلف آزمایش، حرکات سطح آب در مخزن توسط ۲ دوربین در دو راستای عمود به هم فیلمبرداری گردیده است که در پلان شماتیک شکل ۲ نمایش داده شده است.



شکل ۲: جزییات سامانه ابتکاری تحریک دینامیکی مخزن در آزمایش: الف) برش ، ب) پلان

۲-۲- بارگذاری دینامیکی نمونه آزمایشگاهی

آزمایشها در شرایط نیمه پر مخزن انجام گردید. آب درون مخزن در چهار مرحله جداگانه به عمقهای ۰/۱ متر، ۰/۱۵ متر، ۲/۱ متر و ۰/۲۵ متر پر شد. برای هر مرحله از پرشدگی مخزن، سیستم با سه نوع فرکانس با مقادیر کوچکتر، نزدیک و بالاتر از اولین فرکانس مود اصلی آب درون مخزن، با تنظیم سرعت الکتروموتور (ωtest) و به حرکت درآمدن میز لرزه بهصورت هارمونیک تحریک شد. این فرکانسها متناسب با شرایط مختلف شامل فرکانسهای کمتر، نزدیک و بیشتر از فرکانس تشدید انتخاب گردیدهاند. برای تمامی آزمایشها، تغییرات ارتفاع موج حاصل از تلاطم در طول زمان آزمایش توسط حسگر فاصله سنج اولتراسونیک نصب شده بر روی دیواره مخزن ثبت گردید. پریود مود اول تلاطم (F_c) استفاده شده برای تحریک هارمونیک مخزن در این آزمایش از طریق روابط دادهشده در آییننامه [۳۲] ACI-350 مربوط به فرکانس مود اول تلاطم (ω_c) به عنوان تابعی از ارتفاع سیال (H_L) و قطر مخزن (D) بهصورت زیر محاسبه گردید:

$$F_{C} = \frac{\sqrt{3.68g \tanh[3.68 \left(\frac{H_{L}}{D}\right)]}}{2\pi\sqrt{D}}$$
(1)

$$\omega_c = 2\pi F_c \tag{7}$$

در روابط بالا g شتاب جاذبه بر حسب فوت بر مجذور ثانیه، H_L عمق سیال پرشده درون مخزن برحسب فوت و D قطر داخلی مخزن برحسب فوت میباشد. ذکر این نکته حائز اهمیت میباشد که مقدار @c به دست آمده از رابطه (۲) برحسب رادیان بر ثانیه محاسبه گردیده و مربوط به فرکانس نوسان سطح آزاد آب میباشد.

جدول ۱ معرف خصوصیات هندسی و فیزیکی آزمایشهای انجام شده میباشد که چند نمونه از نتایج آزمایشهای انجام پذیرفته در شکل شماره ۶ نمایش داده شده است.

HL (m)	F _c (Hz)	ω_c (rad/sec)	ω_{test}/ω_{c}	ω_{test} (rad/sec)
•/10	۱/•۵	۶/۶۰۸	١/• •	۶/۶۰۸
•/10	۱/۰۵	۶/۶۰۸	۱/•۵	<i>ዮ</i> /٩٨ ነ
•/10	۱/•Δ	۶/۶۰۸	٠/٩۵	<i>۶</i> /۲۸۳
• / ٢ •	1/14	٧/١١۴	۱/۰۰	Y/114
• / ٢ •	1/14	٧/١١۴	1/•۶	V/&V •
•/٢•	1/14	٧/١١۴	٠/٩۵	۶/۷۵۶
• /۲ ۵	1/19	۷/۴۰۵	۱/۰۰	۷/۴۰۵
۰/۲۵	١/١٩	۷/۴۰۵	1/•۶	۲/۸۵۴
• /۲۵	١/١٩	۷/۴۰۵	•/9۴	۶/۹۸۱

ں ازمایشھا	و فيزيكي	وصيات هندسي	ل۱: خصو	عدو
------------	----------	-------------	---------	-----

۳- مدلسازی عددی و صحت سنجی

از نمونه آزمایشگاهی برای صحت سنجی مدل عددی ساخته شده در نرم افزار آباکوس بهره گرفته شده است. هندسه مدل ساخته شده در نرمافزار به همراه مدل عددی متناظر با مدل آزمایشگاهی معرفی شده قسمت ۲، در نرمافزار المان محدود آباکوس ایجاد گردید (شکل۳).



شکل۳: (الف) هندسه ساخته شده از نمونه آزمایشگاهی در نرمافزار آباکوس، (ب) مدل عددی سطح آب برای HL= 0.2 m و شرایط نزدیک به تشدید در ثانیه ۱۱ (ج) مدل آزمایشگاهی متناظر قسمت ب در ثانیه ۱۱

شرایط مدل آزمایشگاهی از قبیل هندسه مخزن، عمق آب و شرایط تحریک دینامیکی مخزن مطابق شرایطی که در قسمت ۲ توضيح داده شده است، در نرمافزار آباكوس مدلسازي شده و بعد از هر بار تحليل، نمودار ارتفاع موج تلاطم در موقعيت قرارگيري حسگر اولتراسونیک نصب شده بر روی دیواره مخزن آزمایش، در نرمافزار آباکوس استخراج گردید. نظر به اینکه رفتار دقیق سیال تحت بارگذاری دینامیکی در نرمافزارهای FEM بستگی به نوع و ابعاد المانها دارد، لذا طی مراحل زیادی از سعی و خطا در روند تعیین ابعاد و انواع المانها در مدل سازی عددی سیال و مقایسه نتایج هر یک از ترکیبهای مدلسازی عددی با نتایج حاصل از نمونه های فیزیکی، بهترین ابعاد المان بندی و تکنیک مدلسازی عددی سیال به گونهای انتخاب گردید که بیشترین همخوانی با نتایج آزمایشگاهی ایجاد گردد. در همین راستا روشهای متفاوتی از شبکهبندی آب مورد بررسی و آزمایش قرار گرفت تا مناسبترین روش بدست آید. با توجه به شکل دایرهای مقطع مخزن، زمانی که بدون تقسیم بندی مقطع نسبت به شبکه بندی آن اقدام شد، نوعی بی نظمی در چیدمان المانهای مرکزی مشاهده گردید که باعث بوجود آمدن حرکات غیرطبیعی در هنگام اجرای مدلسازی میشد. بنابراین نیاز بود تا با ایجاد تقسیم بندیهای ویژه نسبت به هماهنگ سازی مقطع دایره ای مخزن با المانهای چهارگوش مورد استفاده در مدلسازی اقدام گردد. به همین جهت و با بکارگیری تقسیم بندیهای مختلف، درنهایت مدل تقسیم بندی مناسبی یافت گردید که در آن سطح آب مطابق شکل ۴ با یک شش ضلعی برش خورده است [۳۳] که با بکارگیری آن، حرکات سیال طبیعی و مطابق مدل ازمایشگاهی شد. همانطور که در شکل ۴ مشاهده می گردد، هر تقسیم بندی به صورت مجزا المانبندی شده و این امر موجب افزایش نظم در شبکهبندی کلی مدل سیال گردیده است. در ادامه، تحلیلهای متعددی جهت تعیین بهینه اندازه المانهای شبکهبندی آب صورت گرفت. اندازه المانها میبایست در محدوده قابل قبولی قرار گیرند به گونه ای که اگر اندازه المانها از حداکثر مقدار محدوده بهینه بیشتر باشد باعث کاهش دقت در مدلسازی و حرکتهای غیرعادی و ایجاد شکستگی در سطح سیال می گردد. چنانچه اندازه المانها کمتر از حداقل محدوده بهینه انتخاب گردد زمان تحلیل بیش از اندازه طولانی و دقت محاسبات چندان تغییری نمینماید. به همین منظور ابعاد المانها در دو راستای افق و عمودی و بصورت همگن از نسبتهای بزرگتر به نسبتهای کوچکتر مورد آزمایش قرار گرفته و نتایج آن با نتایج آزمایشگاهی مورد مقایسه قرار گرفت. در ابتدا نسبت ۱ به ۱۰ با اندازه ۰/۰۶ متر (با توجه به قطر مخزن ۶/۰ متر) برای بعد مش انتخاب گردید که با توجه به واگرا شدن نتایج مورد قبول واقع نشد. در ادامه، اندازه مشها به ترتیب به مقدارهای ۰/۰۵۵، ۰/۰۵۵ و ۰/۰۴۰ متر تغییر داده شد که نتایج تحلیل در تمامی آنها واگرا شد. با انتخاب اندازه مش برابر با ۰/۰۳۵ متر نتایج همگرا شدند ولی در تغییر شکل های بزرگ، نتایج عددی با نمونه آزمایشگاهی تطابق کمی داشت. برای بالا بردن دقت و افزایش تطابق نتایج اندازه مش به مقادیر ۰/۰۳۰، ۰/۰۲۵ و ۰/۰۲۰ متر کاهش داده شد که با توجه به یکسان بودن دقت و تطابق نتایج در مشبندی با اندازه های ۲۰/۰۲۵ و ۰/۰۲۰ و با توجه به افزایش ۵۰ درصدی زمان تحلیل مش ۰/۰۲۰ نسبت به مش ۲۰/۰ متر، بعد مش به مقدار ۲۵/۲۵ متر در صفحه افقی انتخاب گردید. با توجه به اینکه بعد ماده در راستای عمودی کوچکتر و همچنین مقدار جابجایی گرههای مشبندی در راستای عمود بر صفحه افقی به مراتب بیشتر از جابجایی گرهها در راستای افقی بود، نیاز بود تا با کوچکتر کردن بعد مش در راستای عمودی دقت تحلیل در این راستا افزایش یابد بنابراین با بکارگرفتن روش اشاره شده در بالا، نهایتا مقدار ۱۵ /۰/۰ متر برای بعد مش در راستای عمودی به عنوان بعد مش بهینه در این راستا انتخاب گردید. با توجه به مطالب بالا نسبت مش ۱ به ۲۴ برای راستای افقی (قطر ۱/۶۰ متر) و ۱ به ۱۳ برای راستای قائم (برای عمق ۰/۲۰ متر) به عنوان نسبت مش بهینه انتخاب گردید. برای سایر هندسهها نيز روش بدست آوردن مش بهينه مشابه روش فوق انجام پذيرفت. شكل ۵ نحوه شبكه بندى بهينه سيال براساس الگوى تقصیم بندی شش وجهی ارائه شده در شکل ۴ را نشان میدهد.





شکل ۴: تقسیمبندی ۶ وجهی سیال مدلسازی شده

۵: یک نمونه شبکهبندی بهینهشده بر اساس تقسیمبندی ۶ وجهی

در شکل ۶ حساسیت نتایج تحلیل عددی نسبت به اندازه بعد مش و مقایسه یک نمونه از مدل آزمایشگاهی و عددی با لحاظ نمودن ابعاد مختلف مش نشان داده شده است. همانگونه که در این شکل مشخص می باشد ابعاد مش افقی ۰/۰۲۵ و عمودی ۰/۰۱۵ متر بهترین تطابق را با نتایج آزمایشگاهی نمایش می دهد.



شکل۶ : حساسیت سنجی نسبت به ابعاد مش و انتخاب نسبت بهینه مش در مدل عددی

شکل ۷ نیز دو نمونه دیگر از نمودارهای مقایسهای حاصل از ارتفاع موج تلاطم در شرایط مختلف حاصل از انجام آزمایشهای فیزیکی و نتایج حاصل از تحلیل عددی را برای ابعاد بهینه مش را نشان می دهد. نتایج مدلسازی انطباق خوبی را با نتایج آزمایشگاهی نشان میدهد.



شکل۷ : مقایسه بین نتایج اندازه گیریهای انجام شده تغییرات موج حاصل از تلاطم در مدل آزمایشگاهی و نتایج حاصل از تحلیل عددی مدل شبیهسازیشده تحت فرکانس های مختلف

در این مدل سازی از المان های سه بعدی همراه با انتگرال گیری کاهش یافته ۶ وجهی ۸ گره ای (C 3D 8 R) برای شبیه سازی آب استفاده شده است.

۴– مدلسازی عددی مخزن هوایی حاوی سیال

پس از اطمینان از عملکرد صحیح مدل عددی شبیهسازی سیال تحت بارگذاری دینامیکی، به ایجاد مدل عددی مخازن هوایی حاوی سیال در اندازههای بزرگ پرداخته شده است. این مدلسازی در نرمافزار آباکوس انجام پذیرفته و از همان تکنیکهای مدلسازی که در مراحل قبلی بیان گردیده، استفاده شده است. انتخاب مش بندی بهینه با توجه به ابعاد و هندسه مخازن مورد نظر در این قسمت از تحقیق و با بکارگیری تکنیک ذکر شده در قسمت ۳، انجام پذیرفته شده است.

۴-۱- هندسه مدلهای عددی مخازن هوایی حاوی سیال

در انتخاب ابعاد سازه مخزن سعی شد که از ابعاد متعارف مخازن هوایی موجود در صنعت استفاده گردد. شکل ۸ متغیرهای ابعادی مورد استفاده در این تحقیق را نشان میدهد. جدول ۲ ترکیبات مختلف ابعادی انتخاب شده در این تحقیق را نمایش میدهد. چند نمونه از مدلهای ساخته شده با مش بندی با نسبت بهینه نیز در شکل ۹ نشان داده شدهاند.



شکل ۸: متغیرهای هندسی مخزن هوایی

جدول ۲ : متغیرهای شبیه سازی عددی برای مخزن

تركيب هندسي	H_w/H_t	r/H _t	Lshaft (m)	H _{t (m)}	H _{w (m)}	R (m)
١	• /۵	• / \ •	۲۵	١٨	٩/٠	٩/٠
۲	• /۵	۰ /۳۳	۲۵	١٨	٩/٠	۶/۰
٣	•/۵	• / ٢ •	۲۵	١٨	٩/٠	٣/۶
۴	• /Y	• / \ •	۲۵	١٨	۱۲/۶	٩/٠
۵	• /Y	٠ /٣٣	۲۵	١٨	۱۲/۶	۶/۰
۶	• /Y	• / ٢ •	۲۵	١٨	۱۲/۶	٣/۶
γ	١/٠	• / \ •	۲۵	١٨	۱۸/۰	٩/٠
٨	١/٠	٠ /٣٣	۲۵	١٨	۱۸/۰	۶/۰
٩	١/•	• / ٢ •	۲۵	١٨	۱۸/۰	٣/۶



شکل ۹: چند نمونه از شبیه سازی عددی ساخته شده در آباکوس برمبنای اطلاعات جدول ۲

۴–۲– معرفی زلزلههای مورد استفاده در شبیهسازی عددی مخازن

زلزلههای مختلف برای بارگذاری دینامیکی در مدلهای ساخته شده در این پژوهش بهگونهای انتخاب شدند تا فرکانس غالب زلزلهها نزدیک به فرکانس مود اصلی تلاطم سیال داخل مخزن باشد. زمینلرزههای انتخاب شده شامل شتابنگاشتهای اصلی در ۳ راستای عمود برهم هستند. مشخصات این زلزلهها از قبیل محل وقوع و نام شتابنگار مورد استفاده به قرار زیر میباشد:

- 1979 Imperial Valley, USA (El Centro Array #1 Station) -۱ زلزله امپريال ولي
- 1979 Imperial Valley, USA (El Centro Array #5 Station) -۲ زلزله امپريال ولي
 - 1995- Kobe, Japan (Port Island station) زلزله کوبه -۳
 - 1990- Manjil, Iran (Abbar station) زلزله منجیل; -۴
- 1994- Northridge, USA (Jensen Filter Plant Generator Building station) زلزله نورثريج -۵
 - 1978- Tabas, Iran (Tabas station) زلزله طبس
 - 1999 Chi-Chi Taiwan (CHY092 station) -۷ زلزله چی چی

تمامی رکوردهای فوق از طریق نرمافزار Seismosignal بهصورت زوج اطلاعات شتاب-زمان به نرمافزار آباکوس منتقل گردید. خصوصیات زلزلههای مورد استفاده در جدول ۳ نمایش داده شده است. بهمنظور ایجاد شرایط واقعی حاصل از بارگذاری دینامیکی در این شبیهسازی، مقیاس رکورد زلزلهها بدون تغییر مورد استفاده قرار گرفتند. شکل ۱۰ نمونهای از شتابنگاشتهای استفاده شده در مدلسازی را نشان میدهد. همچنین بهمنظور مقایسه شهودی زلزلهها، گرافهای نرمال شده شبه سرعت تمامی زلزلهها در شکل ۱۱ نمایش داده شدهاند.





شکل ۱۰: یک نمونه از شتابنگاشتهای مورد استفاده در مدلسازی، مربوط به زلزله چی چی، تایوان ۱۹۹۹

نام زلزله	بیشینه شتاب افقی (g)	بیشینه شتاب عمودی (g)	فاصله شتابنگار از گسل (km)	بزرگای زلزله	زمان موثر زلزله (s)
Chi-Chi	•/) •	•/11	77/V	٧/۶	٣٠
Imp.val.#1	•/14	• / • ۶	۲ • / •	۶/۵	١٨
Imp.val.#5	•/44	• / 8 •	١/٨	۶/۵	١٢
Kobe	• /٣۵	• /۵V	٣/٣	۶/۹	18
Manjil	• / ۵ N	۰/۵۳	۱٢/۵	V/T	۲.
Northridge	• /۵V	۰/Y۶	• / 1	۶/۷	١٢
Tabas	• /AΔ	• /84	١/٧	٧/٣	١٨

جدول ۳: خصوصیات زلزلههای مورد استفاده در مدلسازی



همانگونه که در شکل ۱۱ مشخص شده است گرافهای شبه سرعت مربوط به زلزلهها در محدوده پریودهای ۲ تا ۴ ثانیه دارای مقادیر بالا میباشند. این محدوده پریود برای رکورد زلزلههای انتخاب شده، منطبق با پریودهای مود اصلی تلاطم سیال برای عمقهای (Hw) موجود در جدول ۲ میباشند تا در این حالت، سیال درون مخزن در شرایط بحرانی نزدیک به رزوناس قرار گرفته و تاثیر اندرکنش سیال تحت اثر نیروهای زلزله به صورت حداکثری بر روی مخزن اعمال و مورد مطالعه قرار گیرد.

صاحبامتياز



شکل ۱۲ گرافهای نرمال شده شبه شتاب-زمان رکورد زلزلههای مورد استفاده در این پژوهش را به منظور مقایسه محتوای فرکانسی آنها نمایش میدهد. با توجه به این گرافها، براساس اینکه مقدار شتاب طیفی در چه فرکانس یا پریودهایی بیشتر باشد، فرکانس یا پریودهای غالب در هر زلزله قابل تشخیص هستند.

به منظور تحلیل دینامیکی مخازن هوایی و با استفاده از اطلاعات شتابنگاشتهای فوق، نسبت به ایجاد فایلهای بارگذاری دینامیکی هر زلزله برای هر هندسه از مدل مخزن در نرمافزار آباکوس اقدام گردید. جهت بررسی مقدار و نحوه تأثیر مؤلفه قائم زلزله بر روی مدل مخازن، به ازای هر زلزله، یکبار بدون در نظر گرفتن مؤلفه قائم و یکبار با در نظر گرفتن مؤلفه قائم زلزله در بارگذاری دینامیکی، هر یک از حالتهای مشخص شده در جدول ۲ مورد تحلیل عددی قرار گرفته شد. مدت زمان تحلیل به ازای مدت زمان مؤثر زلزله محاسبه و مورد استفاده قرار گرفت. این مدت زمان متناسب با زمان مابین مقادیر ۵٪ تا ۹۵٪ نمودار "arias intensity" هر زلزله محاسبه گردیده است.

۵- نتایج مدلسازی عددی

برای دو حالت بارگذاری با و بدون تاثیر مولفه قائم شتاب زلزله و برای ۷ زلزله که در هریک ۶ هندسه مختلف از شرایط مخزن و آب قرار گرفته مطابق جدول ۲ مدلسازی و در مجموع ۱۲۶ تحلیل با شرایط مختلف انجام گرفته است که به ازای هر تحلیل انجام گرفته مقادیر حداکثر ارتفاع موج تلاطم و لنگر ایجاد شده در محل اتصال شفت مخزن به پی محاسبه و در جدول ۴ درج گردیده است. بهمنظور استخراج نتایج تغییرات ارتفاع موج تلاطم، ۸ نقطه بر روی سطح سیال مدلسازی شده در نرمافزار آباکوس مطابق شکل ۱۳ درنظرگرفته و اندازه گیریها در آن نقاط انجام پذیرفت. نامگذاری هر نقطه به صورت خودکار توسط نرم افزار انجام گرفته است.



شکل۱۳: محل نقاط مشخص شده بر روی سطح سیال شبیهسازی شده بهمنظور اندازه گیری ارتفاع موج تلاطم

شکلهای ۱۴ و ۱۵ یک نمونه از نمودارهای استخراج شده از خروجی نرمافزار آباکوس میباشند. شکل ۱۴ نمودار لنگرهای ایجاد شده در پایه مخزن را نمایش میدهد که دارای ۳ منحنی متفاوت میباشد. هر یک از این منحنیها لنگر ایجاد شده در یکی از ۳ راستای محورهای مختصات منطبق با شفت مخزن برحسب N.m را نشان میدهد. لازم به ذکر است منحنیهایی که در شکل ۱۴–الف و ۱۴–ب بهصورت خط تقریباً صاف ترسیم شدهاند (SM3) مربوط به مقدار لنگر در راستای محور طولی (Z) پایه مخزن بوده و بیانگر این نکته میباشند که مقدار ممان در این راستا بسیار کم و نزدیک به صفر میباشد و به اصطلاح پایه مخزن دچار پیچش قابل توجه نگردیده است. همچنین منحنیهای (SM1) و (SM2) مربوط به مقدار لنگر در راستای محور طولی (Z) پایه مخزن بوده و بیانگر این نکته میباشند که مقدار ممان در این راستا بسیار کم و نزدیک به صفر میباشد و به اصطلاح پایه مخزن دچار پیچش قابل توجه نگردیده است. میباشند که مقدار ممان در این راستا بسیار کم و نزدیک به صفر میباشد و به اصطلاح پایه مخزن دچار پیچش قابل توجه نگردیده است. میباشند که مقدار ممان در این راستا بسیار کم و نزدیک به صفر میباشد و به اصطلاح پایه مخزن در و () پایه مخزن میباشد. برای میجنین منحنیهای (الکه) و (SM2) مربوط به مقادیر تاریخچه زمانی لنگر حول محورهای افقی (X و Y) پایه مخزن میباشده در مثال، بر اساس شکل ۱۴ و شرایط ذکر شده در توضیحات آن، مشخص است که براثر اعمال مولفه قائم زلزله، حداکثر مقدار ثبت شده تاریخچه زمانی لنگر پایه مخزن، از ۱۸۳۹۸ نیوتن متر ۱۹۹۱۹ نیوتن متر (۴/۱ درصد) افزایش پیدا کرده است. مثال اشاره شده موق (به صورت ذکر مقادیر) در ردیف اول جدول ۴ که به صورت حروف ضخیم نسبت به سایر ردیف ها متمایز گردیده نیز قابل مشاهده



شکل ۱۴: یک نمونه از نمودار تغییرات ممان ایجاد شده در پایه شفت مخزن مربوط به زلزله چی چی (Hw/Ht=0.5, r/Ht=0.5)

را نشان میدهد. این نمودار دارای ۸ منحنی شکل ۱۵ نمودار ارتفاع موج تلاطم س ثانيه زمان د, متفاوت بوده که هر منح از نقاط درنظر گرفته شده بر روی سطح سیال به یکی نمودار، مربوط کنار درج شده در راهنمای توجه با مشخص شده در شکل ۱۳ میباشد. همانطور که در شکل ۱۵ مشاهده می گردد، براثر اعمال مولفه قائم زلزله، حداکثر مقدار ثبت شده در ۳/۷۷ متر (۳/۹ درصد) افزایش پیدا کرده است. این مورد نیز در ردیف اول ۳/۶۳ متر نگ، تاريخچه زماني ارتفاع موج اسلاش به مقدار ;1 جدول ۴ که به صورت پررنگ متمایز گردیده، قابل مشاهده میباشد.



شکل ۱۵: یک نمونه از نمودار تغییرات ارتفاع موج تلاطم سیال شبیهسازی شده مربوط به زلزله چی چی (Hw/Ht=0.5, r/Ht=0.5)

با توجه به محدودیت فضا، نمایش سایر نتایج مشابه با شکلهای ۱۴ و ۱۵ در این مقاله مقدور نبوده ولی خلاصه مقادیر حداکثر برای ممان پایه و ارتفاع موج اسلاشینگ در تمامی حالتهای تحلیل، در جدول ۴ به نمایش درآمده است.

	حداكثر ارتفاع	حداكثر ارتفاع		حداكثر ممان	حداکثر ممان	• • • • •
	تلاطم (متر)	تلاطم (متر)	کسبت کرکیم	(نيوتن متر)	(نيوتن متر)	سبت ممان
	با مولفه قائم	بدون مولفه قائم	% (با/بدون)	با مولفه قائم	بدون مولفه قائم	% (با/بدون)
		r/H	$t = \cdot / \delta & Hw/l$	$Ht = \cdot / \Delta$		
Chi-Chi	٣/٧٧	۳/۶۳	٣/٩	۱/۹۱ E +۸	۱/ ۸۳E +۸	۴/۲
Imn val #1	۰/۵۴	۰/۵۲	γ/λ	4/48E+V	۶/۳۶E+۷	•/۵
Imp val #5	۲/۲۵	۲/۱۳	۵/۶	۱/٩۴E+۸	$r/rre+\lambda$	-۴/۴
Imp.vai.πJ	1/97	7/18	$-\lambda/\lambda$	$1/\lambda \cdot E_{\pm}\lambda$	۱/۷۹E+۸	• 18
Nobe Marill	•/98	\/••	- ۴ /•	1/88E+A	1/8VE+A	_•/\$
Manjii	7/0)	N/X -	14/5	Y/AFE A	Y/AFE A	•/•
Northridge	1/- 1 1/- 1	G/AV	1 5/1	*/**E+A	*/**E.A	¥ IV
Tabas	¥/ \ \	r/H	$\frac{17}{11 - 10} \frac{17}{8} Hw/$	$Ht = \sqrt{y}$	1/11L+X	1 / Y
al : al :	٨/٧٩	۴/۱۹	π_ 7/ω & ΠW/	τ/εν <u>Ε+λ</u>	۲/۴۰۴+۷	۲/۹
Cni-Cni		. /9.9	~~//~	W/GOE.V	WIEVE V	. / A
Imp.val.#1	•/•1	•/(($-1 \sqrt{1}$	V/FAE+V		•76
Imp.val.#5	۱/۲ •	1/77	11/0) /ω ア E+Λ	$1/\omega \Lambda E + \Lambda$	- • / A
Kobe	$\Delta/\Lambda \Upsilon$	٧/١١	-) / ·	۵/۳۸Ε+۸	۵/۳۵E+۸	• 9
Manjil	١/٨٧	١/٨۵	١/١	$r/rre{E+\lambda}$	$\gamma/\gamma E_{+}\lambda$	- ۲/۲
Northridge	۲/۶۶	۲/۳۰	۱۵/Y	$r/\cdot \cdot E_{+}$ A	$r/\cdot\cdot E_{+}$ A	• / •
Tabas	٩/٨٠	٩/۴٣	٣/٩	$\Delta/$ ۴۳ $E+\lambda$	${\Delta}/{\texttt{Fq}}E_+{\textbf{A}}$	-1/1
		r/H	$It = \cdot / \Delta \& Hw / \Delta$	Ht = 1/.		
Chi-Chi	N/A*	N/A	N/A	${\mathfrak r}'{\boldsymbol{\cdot}} { {\boldsymbol{\cdot}}} E_+{\boldsymbol{\lambda}}$	۴/۰۶E+۸	-۲۵/۹
mp.val.#1	N/A	N/A	N/A	۹/۵۲ E_+ ۷	$\gamma/\gamma KE_{+}\gamma$	۲/۶
[mp.val.#5	N/A	N/A	N/A	$\rho/\lambda\Delta E+\lambda$	۶/۹۹E+۸	- ۲/ •
Kobe	N/A	N/A	N/A	$v/avE+\lambda$	$V/9\Delta E+A$	-۴/٨
Maniil	N/A	N/A	N/A	$\delta/VFE+\lambda$	$\mathfrak{S}/\mathfrak{NE}+\lambda$	-18/9
Northridge	N/A	N/A	N/A	٩/•٣E+٨	٩/٢٠Ε+٨	- \/ Å
Tahaa	N/A	N/A	N/A	٨/٣۶E+٨	٨/۵۶E+٨	- ۲/٣
Tabas	1.0.11	r/H	$t = \cdot / \tau \tau \& H w$	$/\text{Ht}= \cdot/\Delta$.,.
^{Chi} -Chi	٣/١٨	۲/۷۸	14/4	$1/\cdot AE + A$	$1/\cdot YE_{+}A$	٠/٩
[mp.val.#1	•/۴۶	•/44	۴/۵	۳/۸۳E+۷	$r/\lambda rE_+v$	•/•
[mp.val.#5	٣/۶٧	٣/۴١	٧/۶	$1/9\Delta E+\lambda$	۱/٩۴E+۸	•/۵
Kobe	۵/۶۹	0/24	λ/۶	$r/rvE+\lambda$	$\tau/\epsilon_{+\lambda}$	• / •
Manjil	۱/•۶	١/• •	۶/۰	$1/\cdot \Delta E + \lambda$	۱/•۶E+X	- • / ٩
Northridge	۵/۰۲	۴/۷۷	Δ/Υ	٣/۴۶E+٨	۳/۴۵E+۸	۰/٣
Fabas	٧/٣٣	۶/۴۹	۱۲/۹	<u>Ψ/ΨΔΕ+λ</u>	۳/۴۱E+۸	$-1/\lambda$
		r/H	$t = \cdot / \mathfrak{W} \& H W$	$/\text{Ht} = \cdot/\text{Y}$		
Chi-Chi	۴/•۸	٣/٨٩	۴/۹	\/\YE+λ	۱/۱۶E+۸	٠/٩
[mp.val.#1	• /۵V	•/۵۲	٩/۶	T/Y9E+V	۲/۳۷E+۷	-•/۴
mp.val.#5	۲/۳۳	t/• t	۷/۲)/• ۹ Ľ +λ ₩/ድΕ	۱/•۹ <u></u> Ε+λ	• / •
Kobe	γ	7/17	- • /∧ ∀ /₩	で/アヤピ+A ヽ/をaを・4	Υ/ΥΥ Ε +Λ	• / \(\nabla \)
Manjil	1/A+ ++/\.	1/Y7 ₩/X 1	1/1 V/S	1/1 1E+A 1/94F+4	1/6·E+A	- • / ¥ _ \ / A
Northridge	Δ/9V	A/ FV	٩/١	\/9*E+A)/9AE+A	- 1/M _Y/•
1 a0as	ω, ττ	r/H	$t = \cdot / \nabla \nabla $ Hw	$/\text{Ht}=1/\cdot$		17
Chi-Chi	N/A	N/A	N/A	1/8VE+A	$1/\lambda$ t $E+\lambda$	$-\lambda/\Upsilon$
[mp.val.#1	N/A	N/A	N/A	4/24E+V	۴/۲۱ E+۷	• /V
Imp.val.#5	N/A	N/A	N/A	$\tau/\tau \Delta E{+} \lambda$	$\tau/\tau \text{i} E_{+} \text{i}$	١/٢
Kobe	N/A	N/A	N/A	۴/•۴E+۸	۴/۰۵E+۸	- • /Y

_			
ج شدہ از آباکوس	عددی استخراج	تايج تحليل	جدول۴: ن

Maniil	N/A	N/A	N/A	$\nu/\nu E_{+}$	٣/١۶Ε+λ	- 1/٣
Northridge	N/A	N/A	N/A	٣/٩٨E+٨	۴/۰۱E+۸	- • /Y
Tabas	N/A	N/A	N/A	۴/۲۴Е+л	٣/٩٠Ε+٨	Λ/V
		r/	$/\text{Ht} = \cdot/\gamma$ & Hw	$/\text{Ht}=\cdot/\Delta$		
Chi-Chi	۲/۳۶	۲/۱۳	۱۰/۸	۳/۹۳E+۷	٣/٩۴E+٧	_ • /٣
Imp.val.#1	• / ٣ •	•/۲٨	Y/I	$1/a\lambda E+V$	1/avE+v	• /8
Imp.val.#5	4/48	۴/۲۰	۶/۲	$v/rtE_{+}v$	$v/r \cdot E_+v$	٠/۴
Kobe	$\gamma/\lambda\gamma$	۴/۲۳	$-\Lambda/\Delta$	۱/۱۶E+A	1/18E+A	• / •
Manjil	۲/۵۰	2/42	٣/٣	۴/٩۴E+V	$\Delta/ \cdot r E_+ V$	$-1/\lambda$
Northridge	۶/۱۸	$\Delta/\Delta A$	۱ • /٨	1/raE+A	$1/r v E_{+} \lambda$	$-1/\Delta$
Tabas	۵/۳۵	۴/۳۹	۲ ۱/۹	$\Lambda/99E+V$	$\Lambda/\Lambda\Lambda E_+V$	_ ੧ /・
		r/	$/\text{Ht} = \cdot / \mathcal{V} \& \text{Hw}$	$/\text{Ht}= \cdot/\text{V}$		
Chi-Chi	۲/9۲	۲/۵۱	۱۶/۳	$\Delta/98E_{+}V$	${\rm d}/{\rm APE}_{+}v$	١/٧
Imp.val.#1	۰/۳۲	• /٣ •	<i>۶</i> /۷	$1/\cdot \lambda E_{+}V$	$1/1 \cdot E_{+}V$	$-1/\lambda$
Imp.val.#5	٣/۴٧	٣/١٨	٩/١	۵/۶۹E+۷	${\rm d/}{\rm Fv}E_+{\rm v}$	٠/۴
Kobe	۷/۰۵	۷/۷۴	$-\lambda/9$	1/ayE+A	$1/\Delta V E_{+} A$	• / •
Manjil	1/YY	۲/+ ۹	$-1\Delta/r$	v/frE+v	v/&rE+v	$-\Upsilon/arsigma$
Northridge	۵/۰۴	۴/۵٩	٩/٨	V/Λ 9 $E+V$	v/&FE+v	٣/٣
Tabas	۵/۰۳	۴/۸۸	٣/١	$1/\cdot \Delta E_{+}$	$1/\cdot 1E+A$	۴/۰
		r/	$/\text{Ht} = \cdot / 7$ & Hw	/Ht= 1/•		
Chi-Chi	N/A	N/A	N/A	$\lambda/88E_{+}v$	٩/٣٢E+٧	-Y/ I
Imp.val.#1	N/A	N/A	N/A	γ/λ) $E_{+}\gamma$	۲/٩۶E+۷	$-\Delta/1$
Imp.val.#5	N/A	N/A	N/A	$1/T \cdot E_{+}$	1/19E+A	•/٨
Kobe	N/A	N/A	N/A	۱/۹۲E+X	۱/۹۲ E_+ ۸	• / •
Manjil	N/A	N/A	N/A	1/2TE+A	1/2FE+A	-1/ m m
Northridge	N/A	N/A	N/A	$1/\lambda$ t $E+\lambda$	$1/\lambda TE+\lambda$	- • /∆
Tabas	N/A	N/A	N/A	$1/\lambda 1E+\lambda$	$1/\Lambda$ 9 $E+\Lambda$	-۴/۲

انجمن مهندسي سازه ايران

* (N/A) به این معنی است که برای حالتهای مخزن پر (Hw/Ht=۱) تلاطم وجود نداشته و ارتفاع موج تلاطم متصور نمی باشد.

همانطور که از نتایج استخراج شده از تحلیل عددی درج شده در جدول ۴ مشخص است، تأثیر مؤلفه قائم زلزله بر روی مقادیر حداکثر ارتفاع موج تلاطم و لنگرهای ایجاد شده در پایه مخزن از روند ثابت و مشخصی پیروی نمی کند که در شکل ۱۶ به روشنی قابل مشاهده می باشد. یکی از مهمترین و اصلی ترین دلایل آن تفاوت در مشخصات ذاتی هر زلزله می باشد. به بیان دیگر، اشاره به این واقعیت دارد که در طبیعت، هیچ زلزلهای دقیقاً مانند زلزله دیگر اتفاق نمی افتد و هر زلزله دارای ماهیت کاملاً مشخص و متفاوت نسبت به سایر زلزلهها می باشد. از جمله این مشخصات منحصر به فرد می توان به ماهیت فرکانسی و فرکانس غالب هر زلزله اشاره نمود. این تفاوت باعث می شود تا با توجه به هندسه و سختی متفاوت در هر سازه، پاسخ دینامیکی سازه در هر زلزله به صورت متفاوت نمایان گردد.



Sloshing height change ratio(with/without) %

شکل ۱۶: تغییرات نسبت حداکثر ممان پایه بر مبنای تغییرات نسبت حداکثر ارتفاع موج تلاطم (براساس جدول۴)

صاحبامتياز

شکل ۱۶ نشان دهنده تغییرات "نسبت حداکثر ممان" پایه (با اعمال مولفه قائم/بدون اعمال مولفه قائم) بر مبنای تغییرات "نسبت حداکثر ارتفاع" موج تلاطم (با اعمال مولفه قائم/بدون اعمال مولفه قائم) بر اساس اطلاعات استخراج شده از جدول۴ (ستون ۱۷م نسبت به ستون ۱۴م) میباشد. همانطور که در این شکل دیده میشود، بهترین خط برازش برای نقاط موجود رسم شده است و مقدار ضریب همبستگی آن به میزان ۲۰/۴ محاسبه و در شکل درج گردیده که بیانگر همبستگی بسیار کم نقاط میباشد که همانگونه که در بالا به آن اشاره گردید، علت آن اساسا" به خاطر ماهیت تصادفی بار دینامیکی هر زلزله میباشد که در نهایت منجر به پاسخ دینامیکی متفاوت در هر رخ داده است از تحلیل شده است. ولی در عین حال و با توجه به نتایج جدول۱۴، افزایش ۱۸٪ حداکثر ممان پایه که براثر اعمال مولفه قائم زلزله رخ داده است قابل توجه بوده و در زمان طراحی باید مدنظر قرار گیرد.

با گزینش هدفمند رکوردهای مختلف زلزلههای واقعی در این تحقیق شامل رکوردهای حوزه دور از قبیل زلزلههای ارمای و محتوای Imp.val.#5 و Imp.val. تلاش گردیده تا طیف های مختلف زلزله با رفتارهای لرزهای و محتوای فرکانسی مختلف جهت ایجاد شرایط متفاوت تحلیل دینامیکی در نظر گرفته شود. همچنین با توجه به تاکید این پژوهش بر تاثیر مولفه قائم، سعی بر آن شده تا با توجه به جدول ۳، در انتخاب رکوردهای زلزله، از طیفهای متفاوتی از شتاب قائم حداکثر (Ver. PGA) و Ver. PGL) تا مقادیر بسیار قابل توجه نظیر رکورد زلزله و محاکثر (Ver. PGL) و رفته شود. همچنین با توجه به تاکید این پژوهش بر تاثیر مولفه مقادیر کم مانند رکوردهای زلزلههای Toh-Chi و 5#.Imp.val تا مقادیر بسیار قابل توجه نظیر رکورد زلزله galt محاکثر (Ver. PGL) ، از مقادیر کم مانند رکوردهای زلزلههای Toh-Chi و 5#.Imp.val تا مقادیر بسیار قابل توجه نظیر رکورد زلزله galt نگر پایه در هر دو حالت مقادیر کم مانند رکوردهای زلزلههای Toh-Chi و 5#.Imp.val تا مقادیر بسیار قابل توجه نظیر رکورد زلزله galt نگر پایه در هر دو حالت موضیعات فوق و دقت در نتایج مندرج در جدول ۴ می توان بیان نمود که بیشترین مقدار افزایش حداکثر لنگر پایه در هر دو حالت محضیعات نوق و دقت در نتایج مندرج در جدول ۴ مین (Ver. PGA) بعد این زلزله بالاترین مقدار حداکثر شتاب قائم زمین (Ver. PGA) بعد این زلزله بالاترین مقدار حداکثر شتاب قائم زمین (Ver. PGA) بعد این زلزله او نوع حوزه نزدیک بوده و بیانگر همچنین رکورد این زلزله بالاترین مقدار حداکثر شتاب قائم درمین (Ver. PGA) بعد این زلزله از نوع حوزه نزدیک بوده و بیانگر موضوع میباشد. که در زلزلههای حوزه نزدیک تاثیر مولفه قائم در فران لنگر پایه بیشتر از زلزله های حوزه نزدیک بوده و بیانگر این موضوع میباشد. از زلزله موزه به زلزله مای ورد زلزله از مولی این ورد زلولی و میباند. از طرفی این موضوع میباند و می داکثر این موله به زلزله از موفی می ورده است، این زلزله مای حوزه نزدیک بوده و بیانگر بایه میباند. ورد می مین (Hor. PGA) بعشین موضوع میباشد. از مونه مونه نزدیک تاثیر مولفه قائم در بول ۳ مشخص گردیده است، این زلزله از مونه دون مروده بیشتر از طرفی موضوع میباشد می این در ازله مورد به زلزله در حدای میبان مین مولو می زلزله مود زلزله و مردین بر موای بر زلزله و محترین مقدار حداکثر شتاب قائم زمین (Or. PGA)

۶- بحث و نتیجه گیری

P-delta هدف از این تحقیق پیدا نمودن تغییرات لنگرهای اضافی بوجود آمده در پایه مخازن هوایی حاوی سیال بر اثر پدیده است که به واسطهی عدم تقارن وزنی ایجاد شده حاصل از تلاطم سیال در ترکیب با مولفه قائم زلزله پدید آمده است. نتیجه گیریهای تحقیق به صورت خلاصه در زیر بیان شده است:

۱) بر اساس نتایج بدست آمده از تحلیل عددی اجزائ محدود، با اعمال مؤلفه قائم زلزله، مقدار حداکثر ارتفاع موج تلاطم تا ۳۸٪ و لنگر ایجاد شده در پایه تا ۹٪ افزایش را نسبت به نتایج تحلیل بدون در نظر گرفتن مؤلفه قائم زلزله نشان میدهد. این امر بیانگر تاثیر قابل توجه مولفه قائم زلزله بر روی نتایج تحلیل و ضرورت درنظر گرفتن این پارامتر در محاسبات و طراحی مخازن هوایی حاوی سیال می باشد.

۲) مشاهده گردید که با افزایش "نسبت حداکثر ارتفاع" موج تلاطم، مقادیر "نسبت حداکثر لنگر" پایه از روند مشخصی پیروی نمی کنند که علت آن می تواند به خاطر ماهیت تصادفی بار دینامیکی هر زلزله نسبت به سایر زلزلهها می باشد که نهایتا منجر به پاسخ دینامیکی متفاوت در هر حالت از تحلیل شده است.

در پایان ذکر این نکته ضروری است که این پژوهش فقط محدود به مخازن مخروطی با مقطع استوانهای انجام پذیرفته و لذا برای بدست آوردن نتایج جامع تر نیاز به بررسی مخازن با سایر هندسهها از قبیل مخازن مکعبی، کروی و دیگر اشکال متداول میباشد.

منابع و مراجع

- [1] Westergaard, H.M. (1933). Water Pressure on Dams during Earthquakes. *Transaction American Society of Civil Engineering*, 98.
- [2] Housner, G.W. (1957). Dynamic Pressure on Accelerated Fluid Containers. Bulletin of the Seismological Society of American, 47, 15-37.
- [3] Singhal, A.C. (1991). Comparison of Computer Code for Seismic Analysis of Dams. *Computers and Structures*, 38, 107-112.
- [4] Mays J.R., & Roehm, L.H. (1991). Hydrodynamic Pressure in a Dam Reservoir System. *Computers and Structures*, 40, 281-291.
- [5] Yang, J. (1976). *Dynamic Behavior of Fluid-Tank System*. Ph.D. Thesis, Civil Engineering, Rice University Houston, Texas.
- [6] Haroun, M.A., & Housner, G.W. (1981). Seismic Design of Liquid Storage Tanks. Journal of the Technical Councils of ASCE, 191-207.
- [7] Park, J.H., Koh, H.M., & Kim, J. (1990). Liquid-Structure Interaction Analysis by Coupled Boundary Element-Finite Element Method in Time Domain. Proceedings of the 7th International Conference on Boundary Element Technology, Southampton, England, 89-92.
- [8] Kim, J., & Koh, K.I. (1996). Dynamic Response of Rectangular Flexible Fluid Containers. *Journal of Eng. Mechanics*, ASCE, 122(9), 807-816.
- [9] Ghaemmaghami, A.R., & Kianoush, M.R. (2010). Effect of Wall Flexibility on Dynamic Response of Concrete Rectangular Liquid Storage Tanks under Horizontal and Vertical Ground Motions. *Journal of Structural Engineering*, 136(4).
- [10] Kianoush, M.R., Mirzabozorg, H., & Ghaemian, M. (2006). Dynamic Analysis of Rectangular Liquid Containers in Three-Dimensional Space. *Canadian Journal of Civil Engineering*, 33, 501-507.
- [11] Chen, J.Z., & Kianoush, M.R. (2005). Seismic Response of Concrete Rectangular Tanks for Liquid Containing Structures. *Canadian Journal of Civil Engineering*, 32, 739-752.
- [12] Ibrahim, AR. (2005). *Liquid Sloshing Dynamics, Theory and Applications*. Wayne State University, Michigan: Department of Mechanical Engineering, Cambridge University Press.
- [13] Souto-Iglesias, A., Delorme L., Perez-Rojas L., & Abril-Perez S. (2006). Liquid Moment Amplitude Assessment in Sloshing Type Problems with Smooth Particle Hydrodynamics. *Ocean Engineering*, 33, 1462-1484.
- [14] Akyildiz, H., & Unal, NE. (2006). Sloshing in a Three-Dimensional Rectangular Tank: Numerical Simulation and Experimental Validation. *Ocean Engineering*, 33, 2135-2149.
- [15] Saghi, H. (2016). The pressure distribution on the rectangular and trapezoidal storage tanks' perimeters due to liquid sloshing phenomenon. *International Journal of Naval Architecture and Ocean Engineering*, 8(2), 153-168.
- [16] Saghi, H., & Lakzian, E. (2017). Optimization of the rectangular storage tanks for the sloshing phenomena based on the entropy generation minimization. *Energy*, *128*, 564-574.
- [17] Saghi, H. (2018). Entropy generation minimization for the sloshing phenomenon in half-full elliptical storage tanks. *Physica A: Statistical Mechanics and its Applications*, 491, 972-983.
- [18] Haroun, M.A. (1983). Vibration Studies and Test of Liquid Storage Tanks. *Earthquake Engineering and Structural Dynamics*, 11, 190-206.
- [19] Chantasiriwan, S. (2009). Modal Analysis of Free Vibration of Liquid in Rigid Container by the Method of Fundamental Solutions. Engineering analysis with boundary elements, 33(5), 726-730.
- [20] Godderidge, B., Turnock, S., Tan, M., & Earl, C. (2009). AN Investigation of Multiphase CFD Modeling of a Lateral Sloshing Tank. *Computers & Fluids*, 38, 183-93.
- [21] Sriram, V., Sannasiraj, S.A., & Sundar, V. (2006). Numerical Simulation of 2D Sloshing Waves Due to Horizontal and Vertical Random Excitation. *Apple Ocean Res*, 28, 19-32.
- [22] Chen, Y.G., Djidje, K., & Price, W.G. (2009). Numerical Simulation of Liquid Sloshing Phenomena in Partially Filled Containers. *Computers & Fluids*, 38, 830-842.
- [23] Kalyani, A.P., Panchal, V.R., & Soni, D.P. (2015). Seismic Response of Elevated Liquid Storage Steel Tanks Isolated by VCFPS at Top of Tower under Near-Fault Ground Motions. *International Journal of Emerging Trends in Electrical* and Electronics, 11(2).
- [24] Upadhyay, S., & Patel, C. (2016). Response of Elevated Water Tank subjected to near-fault and far-field earthquakes. Multi-disciplinary Sustainable Engineering: Current and Future Trends: Proceedings of the 5th Nirma University International Conference on Engineering, Ahmedabad: India, ISBN: 978-1-138-02845-6, 35-40.

- [25] Soleymani, K., & Hosseini, M. (2013). Effects of Near-Field Earthquakes on Elevated Cylindrical Water Tanks. Proceedings of the *Thirteenth East Asia-Pacific Conference on Structural Engineering and Construction (EASEC-13)*, Hokkaido: Japan, Hokkaido University, 1-4.
- [26] Rebouillat, S., & Liksonov D. (2010). Fluid-Structure Interaction in Partially Filled Liquid Containers: A Comparative Review of Numerical Approaches. *Computers & Fluids*, 39, 739-746.
- [27] Moslemi, M., Farzin, A., & Kianoush, M. R. (2019). Nonlinear sloshing response of liquid-filled rectangular concrete tanks under seismic excitation. *Engineering Structures*, 188, 564-577.
- [28] Hejazi, F. S. A., & Mohammadi, M. K. (2019). Investigation on sloshing response of water rectangular tanks under horizontal and vertical near-fault seismic excitations. *Soil Dynamics and Earthquake Engineering*, 116, 637-653.
- [29] Sweedan, A. M. I., & El Damatty, A. A. (2000). Shake table testing of conical tank models. In Proceeding of the *third* structural specialty conference, 177-84.
- [30] El Damatty, A. A., Saafan, M. S., & Sweedan, A. M. I. (2005). Dynamic characteristics of combined conical-cylindrical shells. *Thin-Walled Structures*, 43(9), 1380-1397.
- [31] El Damatty, A. A., Saafan, M. S., & Sweedan, A. M. I. (2005). Experimental study conducted on a liquid-filled combined conical tank model. Thin-Walled Structures, 43(9), 1398-1417.
- [32] ACI Committee 350, (2001), Seismic Design of Liquid-Containing Concrete Structures (ACI 350.3-01) and Commentary (ACI 350.3R-01), Farmington Hills: American Concrete Institute.
- [33] Goudarzi, M. A., & Sabbagh-Yazdi, S. R. (2008). Evaluating 3D earthquake effects on sloshing wave height of liquid storage tanks using finite element method. *Journal of Seismology and Earthquake Engineering*, *10*(3), 123-136.